

UNIVERSIDAD NACIONAL DEL CALLAO

FACULTAD DE INGENIERIA ELECTRICA Y ELECTRONICA ESCUELA PROFESIONAL DE INGENIERIA ELECTRONICA

SILABO

I. INFORMACIÓN GENERAL

1.1 Asignatura : CONTROL DE MÁQUINAS ELÉCTRICAS

1.2 Código: EEB8131.3 Condición: Obligatorio

1.4 Pre-Requisito
1.5 N° de Horas de Clase
1.5

1.6 N° de Créditos : 04 1.7 Ciclo : VII 1. 8Semestre Académico : 2022A

1.9 Docente : DR. ING. CHÁVEZ TEMOCHE NOÉ MANUEL JESÚS

II. SUMILLA

La asignatura de Control de Máquinas Eléctricas, es de naturaleza teórica y experimental, tiene el propósito de brindar al alumno los conocimientos de: modelos de motores de corriente continua. Control de motores de CC por convertidores CC/CA con regulación de fase. Control de motores de CC por convertidores CC-CC Ohoppers. Motores de Inducción. Convertidor con regulación de fase para el control de motor de inducción. Control por frecuencia del motor de inducción, Control vectorial de motores de inducción.

III. COMPETENCIAS Y CAPACIDADES

3.1 COMPETENCIAS GENERALES

El objetivo de esta asignatura se centra en el conocimiento y estudio de los métodos y sistemas de control de máquinas eléctricas con mayor aplicación industrial. Se pretende que al final de la asignatura, el alumno sea capaz de elegir el sistema de control más adecuado para cada aplicación

3.2 COMPETENCIAS DE LA ASIGANTURA

Analiza sistemas de control en el espacio de estados. Diseña sistemas de control en el espacio de estados.

COMPETENCIA ESPECÍFICAS CAPACIDADES Y ACTITUDES

COMPETENCIA	CAPACIDADES	ACTITUDES	
Modelos de m á quinas eléctricas.	Modelos de m á quinas corriente continua Modelos de m á quinas corriente alterna. Sistemas de control m á quinas eléctricas.	Prueba del control de las máquinas eléctricas	
Analiza los sistemas de control de las maquinas eléctricas.	Representación del control de las máquinas eléctricas Solución del control de las máquinas eléctricas. Prueba el control de las máquinas eléctricas.	máquinas Verifica el control de las	
Diseña sistemas de control de las máquinas eléctricas.	Diseña el control de las máquinas eléctricas. Diseña servosistemas Diseña sistemas para control de las máquinas eléctricas.	Realiza la verificación del control de las máquinas eléctricas	



UNIVERSIDAD NACIONAL DEL CALLAO FACULTAD DE INGENIERIA ELECTRICA Y ELECTRONICA ESCUELA PROFESIONAL DE INGENIERIA ELECTRONICA

IV PROGRAMACIÓN POR UNIDEDES DE APRENDIZAJE

N°	NOMBRE DE LA UNIDAD	DURACION EN	FECHA DE	FECHA DE TERMINO
UNIDAD		SEMANAS	INICIO	
I	Modelos de máquinas eléctricas	4	04/04/22	29/04/22
Ш	Control de máquinas eléctricas de CC	4	02/05/22	27/05/22
III	Control de máquinas eléctricas	7	27/07/22	29/07/22

	UNIDAD I: Modelos de máquinas eléctricas					
	CAPACIDAD: CONTENIDOS CONTENIDOS CONTENIDO INDICADORES TOTAL					
SEMANA	CONTENIDOS	CONTENIDOS		INDICADORES	TOTAL	
1	Introducción. Modelos de	PROCEDIMENTALES Madala las máguinas	ACTITUDINAL	Modela los	HORAS 5	
'		Modela las máquinas eléctricas.	Reconoce las etapas de las máquinas eléctricas.	sistemas de	(3 Teoría	
	máquinas eléctricas. Estructura del sistema de	electricas.	Realiza pruebas de los	control de las	2 laboratorio)	
	control. Dinámica de los		modelos de las máquinas	máquinas	2 laboratorio)	
	accionamientos.		eléctricas	eléctricas.		
	Laboratorio 1		electricas	electricas.		
2	Transductores de posición.	Presenta transductores de	Analiza los transductores de	Modela los	5	
_	Características de los	posición y velocidad	posición y velocidad.	transductores	(3 Teoría	
	sistemas de medida.			de posición y	2 laboratorio)	
	Transductores de velocidad.			velocidad.	,	
	Laboratorio 2					
3	Motor de Corriente continua	Resuelve el control de	Realiza pruebas motores de	Modela los	5	
	con excitación independiente	motores de CC.	corriente continua	regulación de	(3 Teoría	
	Funcionamiento de maquina	Solución del control de	Comprueba el control	convertidores	2 laboratorio)	
	CC. Modos de operación	velocidad	motores de corriente	para los	· ·	
	Posibilidad de regulación de	de motores de CC.	continua	motores de		
	velocidad.			Corriente		
	Regulación con convertidores			continua		
	CA/CC Y CC/CC					
	Laboratorio 3					
4	Motor de Corriente Continua	Resuelve el control de	Realiza pruebas motores de	Modela los	5	
	con excitación serie	motores de CC	CC	regulación de	(3 Teoría	
	Laboratorio 4	Solución del control de	Comprueba el control	convertidores	2 laboratorio)	
		velocidad	motores de corriente	para los		
		de motores de CC.	continua	motores de		
				corriente		
	1º Practica Calificada			continua	2	
	1 1 laotioa Gainicada	UNIDAD I Control de máqu	uinas eléctricas	!		
5	Motor Síncrono	Resuelve el control de	Realiza pruebas motores	Modela los	5	
	Laboratorio 5	motores síncrono.	síncronos	regulación de	(3 Teoría	
		Solución del control de		convertidores	2 laboratorio)	
		velocidad		para los	· ·	
		de motores síncronos		motores		
				síncrono		
6	On the last of the delay of the	Analina washinina ana al	A 1:	Madalalaa	5	
U	Control vectorial del motor	Analiza y soluciona con el	Analiza y Comprueba el	Modela los	· -	
	síncrono	control escalar del motor	control escalar en motor	regulación de	(3 Teoría	
	Laboratorio 6	síncrono	síncrono.	convertidores	2 laboratorio)	
				para los		
				1		
				motores		
7	Control escalar del motor	Analiza y soluciona con el	Analiza v Comprueha el	síncrono	5	
7	Control escalar del motor	Analiza y soluciona con el	Analiza y Comprueba el	síncrono Modela los	5 (3 Teoría	
7	asíncrono	control escalar del motor	control escalar en motor	síncrono Modela los regulación de	(3 Teoría	
7				síncrono Modela los regulación de convertidores		
7	asíncrono	control escalar del motor	control escalar en motor	síncrono Modela los regulación de convertidores para los	(3 Teoría	
7	asíncrono	control escalar del motor	control escalar en motor	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores	(3 Teoría	
7	asíncrono	control escalar del motor asíncrono	control escalar en motor asíncrono.	síncrono Modela los regulación de convertidores para los	(3 Teoría	
8	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial	control escalar del motor asíncrono UNIDAD I I: Control de	control escalar en motor asíncrono.	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores síncrono	(3 Teoría 2 laboratorio)	
·	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial CONTENIDOS	control escalar del motor asíncrono UNIDAD I I: Control de CONTENIDOS	control escalar en motor asíncrono. máquinas eléctricas CONTENIDO	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores	(3 Teoría 2 laboratorio)	
8 SEMANA	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial CONTENIDOS CONCEPTUALES	Control escalar del motor asíncrono UNIDAD I I: Control de CONTENIDOS PROCEDIMENTALES	control escalar en motor asíncrono. máquinas eléctricas CONTENIDO ACTITUDINAL	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores síncrono	(3 Teoría 2 laboratorio) 2 TOTAL HORAS	
8	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial CONTENIDOS CONCEPTUALES Concepto de servomotor	Control escalar del motor asíncrono UNIDAD I I: Control de CONTENIDOS PROCEDIMENTALES Conocer el servomotor.	control escalar en motor asíncrono. máquinas eléctricas CONTENIDO ACTITUDINAL Reconoce de servomotor	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores síncrono INDICADORES Modelo tipos	(3 Teoría 2 laboratorio) 2 TOTAL HORAS 5	
8 SEMANA	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial CONTENIDOS CONCEPTUALES Concepto de servomotor Tipos de servomotores	UNIDAD I I: Control de CONTENIDOS PROCEDIMENTALES Conocer el servomotor. Características del	control escalar en motor asíncrono. máquinas eléctricas CONTENIDO ACTITUDINAL Reconoce de servomotor Realiza pruebas del	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores síncrono	(3 Teoría 2 laboratorio) 2 TOTAL HORAS 5 (3 Teoría	
8 SEMANA	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial CONTENIDOS CONCEPTUALES Concepto de servomotor	UNIDAD I I: Control de CONTENIDOS PROCEDIMENTALES Conocer el servomotor. Características del servomotor	control escalar en motor asíncrono. máquinas eléctricas CONTENIDO ACTITUDINAL Reconoce de servomotor	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores síncrono INDICADORES Modelo tipos	(3 Teoría 2 laboratorio) 2 TOTAL HORAS 5	
8 SEMANA	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial CONTENIDOS CONCEPTUALES Concepto de servomotor Tipos de servomotores	UNIDAD I I: Control de CONTENIDOS PROCEDIMENTALES Conocer el servomotor. Características del servomotor Reconoce el control de	control escalar en motor asíncrono. máquinas eléctricas CONTENIDO ACTITUDINAL Reconoce de servomotor Realiza pruebas del	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores síncrono INDICADORES Modelo tipos	(3 Teoría 2 laboratorio) 2 TOTAL HORAS 5 (3 Teoría	
8 SEMANA	asíncrono Laboratorio 7 Examen Parcial CONTENIDOS CONCEPTUALES Concepto de servomotor Tipos de servomotores	UNIDAD I I: Control de CONTENIDOS PROCEDIMENTALES Conocer el servomotor. Características del servomotor	control escalar en motor asíncrono. máquinas eléctricas CONTENIDO ACTITUDINAL Reconoce de servomotor Realiza pruebas del	síncrono Modela los regulación de convertidores para los motores síncrono INDICADORES Modelo tipos	(3 Teoría 2 laboratorio) 2 TOTAL HORAS 5 (3 Teoría	



UNIVERSIDAD NACIONAL DEL CALLAO

FACULTAD DE INGENIERIA ELECTRICA Y ELECTRONICA ESCUELA PROFESIONAL DE INGENIERIA ELECTRONICA

	escobillas.	escobillas.	sin escobillas.	motores de CC	(3 Teoría
		escobillas.	SITI escobillas.		,
	Estructura del motor de CC			sin escobillas	2 laboratorio
	sin escobillas.				
	Motores de conmutación				
	electrónica				
<u> </u>	Laboratorio 9				
11	Motor Asíncrono	Conocer el motor síncrono.	Analiza y Comprueba	Modelo control	5 (3 Teoría
	Laboratorio 10	Reconoce el control de motor síncrono	control busheles y senoidal	motor síncrono	2 laboratorio)
12	Motor de paso a paso	Conocer las características	Analiza el control motor	Modelo control	5
	Tipos de motor de paso a	motor paso a paso	paso a paso	motor paso a	(3 Teoría
	paso Circuito de control	Reconoce el control de motor		paso	2 laboratorio)
	Laboratorio 11	paso a paso.			
	2º Practica Calificada				2
13	Motor de inducción	Analiza motores de inducción	Analiza y Comprueba	Modelo control	5
	doblemente alimentados	Reconoce el control de	control de motores de	motor de	(3 Teoría
	Parte A	motores de inducción.	inducción.	inducción.	2 laboratorio)
	Laboratorio 12				,
14	Motor de inducción	Analiza motores de inducción	Analiza y Comprueba	Modelo control	5
	doblemente alimentados	Reconoce el control de	control de motores de	motor de	(3 Teoría
	Parte B	motores de inducción.	inducción.	inducción.	2 laboratorio)
	Laboratorio 13				,
15	Aplicación motor asíncrono	Aplicación industrial	Analiza motor asíncronos	Modelos motor	5
	l '	·		asíncronos	(3 Teoría
	l				2 laboratorio
16	Examen Final			i	2
10					

V ESTRATEGIAS METODOLOGICAS

Clases virtuales remotas

VI. MATERIALES EDUCATIVOS Y OTROS RECURSOS DIDACTICOS:

Explosión de clases virtuales usando plataforma Google Meet

VII. EVALUACION DEL APRENDIZAJE

La evaluación del alumno se realizará con el tipo 4, la cual se indica por la fórmula:

$$PF = (EP + EF + P1 + P2) / 4$$

P1= Promedio 1 = Practicas Calificadas =(PC1+PC2) /2

P2= Promedio 2 = (PEVS +TA) /2 Pevs= (EVS1+...EVS14) /13+T) /2

TA= Tarea académica

EP = Examen parcial

EF = Examen final

PF = Promedio final del curso

IMPORTANTE:

Si el promedio final es mayor a 5 según reglamento de pregrado será evaluado con un examen sustitutorio reemplaza a la nota más baja del examen parcial o examen final.

VIII. FUENTES DE CONSULTA

Bibliográficas

- 1. Werner. Control of electrical drives. Ed. Springe.
- 2. Richard Crowder. Electric drivers and their controls. Ed. Oxford Science Publicatios.
- 3. Merino Azcarraga. Arranque industrial de motores asíncronos. Ed. McGraw Hill.
- 4. Austin Hughes. Elecfric maquines and drives. Ed. Newness.
- 5. Gordon Slemon Electric machines and drives. Ed. Addison-Wesley.